



Posudek vedoucího bakalářské práce

Jméno studenta: Iveta Nováková
Téma práce: Ovládání tělem
Cíl práce: Návrh snímače pro zařízení ovladatelného pohybem těla

Slovní hodnocení:

| |
|--|
| Naplnění cílů práce: |
| Studentka ve své práci obsáhle a podrobně popisuje možnosti snímání v prostoru s popisem principu jednotlivých snímačů, kapitola je zakončena informativním přehledem využití těchto technologií a pokročilé metody snímání. Po snímání, následuje kapitola rozebírající možnosti pohonů pro danou aplikaci. Praktická část řešení pak popisuje návrh a konstrukci snímače polohy s kombinovaným senzorem a návrh a konstrukci desky řídicí modelářské serva. Naprogramováním obou zařízení splnila vytyčené cíle práce. |
| Logická stavba a stylistická úroveň práce: |
| Logická i stylistická stavba práce jsou na dobré úrovni. Drobnou vadou je rozpadlý font v tištěné verzi práce. |
| Využití záměrů, námětů a návrhů v praxi: |
| Vytvořením funkčního vzoru pro věření konceptu řešení, prokázala svou schopnost převézt poznatky do praxe. |
| Případné další hodnocení (připomínky k práci): |
| Studentka intenzivně využila možnosti konzultací a ke konci se již projevoval nedostatek času kvůli opžděnému začátku řešení. |

Otázky k obhajobě (max 2):

1. Vysvětlete akumulaci chyby při použití gyroskopu
- 2.

Doporučení práce k obhajobě: ano

Navržený klasifikační stupeň: výborně minus

Posudek vypracoval:

Jméno, tituly: Pavel Rozsival, Ing.
Zaměstnavatel: Univerzita Pardubice

V Pardubicích dne: 29.05.2015

Podpis: