



## Posudek vedoucího bakalářské práce

Jméno studenta: Josef Kříž  
Téma práce: Dálkové ovládání s inerciálními senzory  
Cíl práce: Navrhnout metodu dálkové ovládání modelu pomocí inerciálních senzorů.

### Slovní hodnocení:

<b>Naplnění cílů práce:</b>
Teoretická část práce obsahuje rozbor problematiky snímání pohybu pomocí inerciálních senzorů, rozbor principu činnosti a vyhodnocení jednotlivých typů čidel. Vzhledem k rozhodnutí využít pro řešení práce mobilní telefon osazený těmito čidly, následuje v práci rozbor možných komunikačních bezdrátových rozhraní teoreticky využitelných k ovládání modelu. Praktičtěji zaměřená část práce popisuje návrh a konstrukci řídicí elektroniky modelu auta a jeho komponent, dále pak návrh a zprovoznění aplikace na mobilní telefon pro ovládání modelu.
<b>Logická stavba a stylistická úroveň práce:</b>
Práce je napsaná velmi srozumitelně a logicky, což usnadňuje orientaci v práci, obsahuje všechny důležité údaje pro pochopení řešení. Stylistická úroveň je taktéž na vysoké úrovni.
<b>Využití záměrů, námětů a návrhů v praxi:</b>
Student vytvořil funkční aplikaci pro mobilní telefon a navrhl a zkonstruoval řídicí elektroniku modelu autíčka včetně jejího naprogramování, čímž prokázal dobrou schopnost prakticky aplikovat získané poznatky.
<b>Případné další hodnocení (připomínky k práci):</b>
Student pracoval velmi samostatně, včetně konstrukce a oživení elektroniky.

### Otázky k obhajobě (max 2):

1. Dokázal by ste vysvětlit volbu Bluetooth před GSM, nebo WIFI?
- 2.

Doporučení práce k obhajobě: ano

Navržený klasifikační stupeň: výborně

### Posudek vypracoval:

Jméno, tituly: Pavel Rozsival, Ing.  
Zaměstnavatel: Univerzita Pardubice

V Pardubicích dne: 26.8.2013

Podpis: