



Posudek vedoucího bakalářské práce

Jméno studenta: Lukáš Pazdera
Téma práce: Dálkový ovladač s inerciálními senzory
Cíl práce: Navrhnout ovladač s inerciálním senzorem

Slovní hodnocení:

Naplnění cílů práce:
Student v teoretické části stručně popsal princip a použití inerciálních snímačů přičemž se zaměřil na použití akcelerometrů. V praktické části potom navrhl, zkonstruoval a oživil modul s inerciálním snímačem, který potom nad rámec zadání zabudoval do ovladače s autíčkem, na něm ověřoval funkčnost celé koncepce v praxi. Tím cíle práce naplnil nad rámec zadání.
Logická stavba a stylistická úroveň práce:
Logická a stylistická úroveň jsou na dobré úrovni a odpovídají bakalářské práci.
Využití záměrů, námětů a návrhů v praxi:
Student dobře prakticky uplatnil získané poznatky a vytvořil modul schopný snímat polohy ovladače v prostoru a navíc obsahuje několik analogových vstupů pro připojení trimrů, nebo pákových ovladačů a několik vstupů na tlačítka, čímž vytvořil univerzálně použitelný modul.
Případné další hodnocení (připomínky k práci):
Student pracoval velmi kreativně a pozitivně k řešení problémů.

Otázky k obhajobě (max 2):

1. V řešení i v teoretické části jste se zaměřil výhradně na akcelerometry, nebylo by lepší například na natáčení volantu použít gyroskop?
- 2.

Doporučení práce k obhajobě: ano

Navržený klasifikační stupeň: výborně

Posudek vypracoval:

Jméno, tituly: Pavel Rozsival, Ing.
Zaměstnavatel: Univerzita Pardubice

V Pardubicích dne: 3.5.2013

Podpis: